

CLASSE : Terminale

EXERCICE B : au choix du candidat (5 points)

VOIE :  Générale

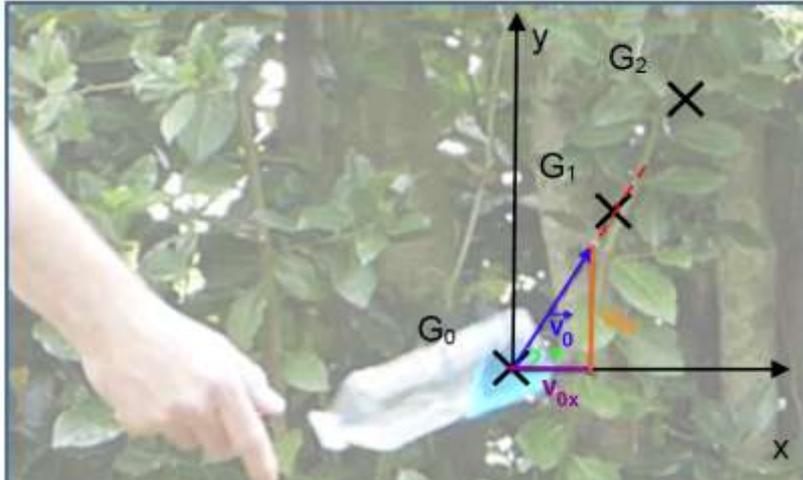
ENSEIGNEMENT : physique-chimie

DURÉE DE L'ÉPREUVE : 0h53

CALCULATRICE AUTORISÉE :  Oui sans mémoire, « type collègue »

## EXERCICE B : « Water bottle flip » (5 points) au choix du candidat

1.



2.

L'échelle est donnée par la bouteille dont la hauteur est 18,8 cm.  $G_0G_1$  mesure sur le schéma

	Schéma	Réel
Bouteille	2,8 cm	18,8 cm
$G_0G_1$	2,2 cm	$= \frac{2,2 \times 18,8}{2,8} = 14,8$ cm

$$v_0 = \frac{G_0G_1}{\tau}$$

$$v_0 = \frac{14,8 \cdot 10^{-2}}{40 \cdot 10^{-3}} = 3,7 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$$

La valeur de  $v_0$  est proche de  $3,6 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$ 

3.

On trouve  $v_{0x}$  par la formule :

$$v_{0x} = \frac{G_0G_{1x}}{\tau}$$

Pour trouver  $\alpha$  :

$$\cos(\alpha) = \frac{v_{0x}}{v_0}$$

4.

Système {bouteille + eau}

Référentiel terrestre supposé galiléen

D'après la deuxième loi de Newton :

$$\Sigma \vec{F}_{\text{ext}} = m\vec{a}$$

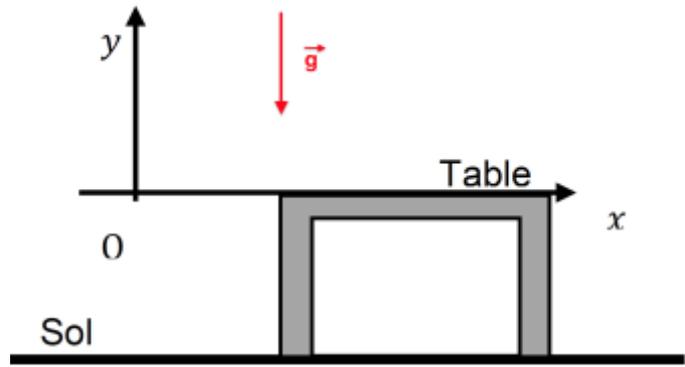
$$\vec{P} = m\vec{a}$$

$$m\vec{g} = m\vec{a}$$

$$\vec{g} = \vec{a}$$

Or

$$\vec{g} \begin{cases} 0 \\ -g \end{cases}$$



Le vecteur accélération du centre d'inertie du solide est égal au vecteur champ de pesanteur.

$$\vec{a} \begin{cases} a_{x(t)} = 0 \\ a_{y(t)} = -g \end{cases}$$

5.

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt}$$

On intègre le système d'équation précédent :

$$\vec{v} \begin{cases} v_{x(t)} = C_1 \\ v_{y(t)} = -gt + C_2 \end{cases}$$

Pour trouver les constantes, on utilise  $\vec{v}_0$

$$\vec{v}_0 \begin{cases} v_{0x} = v_0 \cos \alpha \\ v_{0y} = v_0 \sin \alpha \end{cases}$$

d'où

$$\vec{v} \begin{cases} v_{x(t)} = v_0 \cos \alpha \\ v_{y(t)} = -gt + v_0 \sin \alpha \end{cases}$$

$$\vec{v} = \frac{d\vec{OG}}{dt}$$

On intègre le système d'équation précédent :

$$\vec{OG} \begin{cases} x(t) = v_0 \cos(\alpha) \times t + C_3 \\ y(t) = -\frac{1}{2}gt^2 + v_0 \sin(\alpha) \times t + C_4 \end{cases}$$

Pour trouver les constantes, on utilise  $\vec{OG}_0$

$$\vec{OG}_0 \begin{cases} x_0 = 0 \\ y_0 = 0 \end{cases}$$

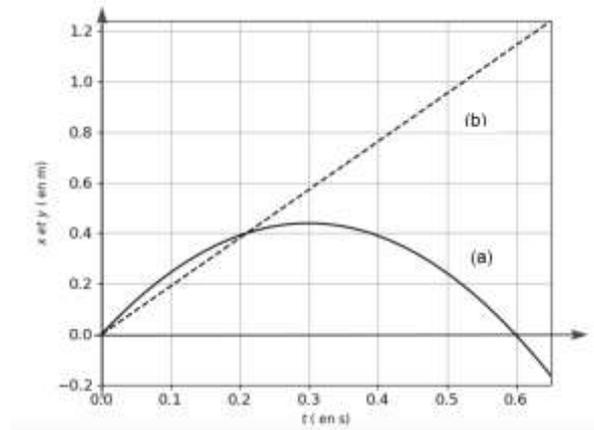
d'où

$$\vec{OG} \begin{cases} x(t) = v_0 \cos(\alpha) \times t \\ y(t) = -\frac{1}{2}gt^2 + v_0 \sin(\alpha) \times t \end{cases}$$

6.

$x(t) = v_0 \cos(\alpha) \times t$  : C'est une fonction linéaire :  
courbe b

$y(t) = -\frac{1}{2}gt^2 + v_0 \sin(\alpha) \times t$  : C'est une fonction  
parabolique : courbe a



7.

Ligne 15 :  $v_0 \sin(\alpha \pi / 180)$

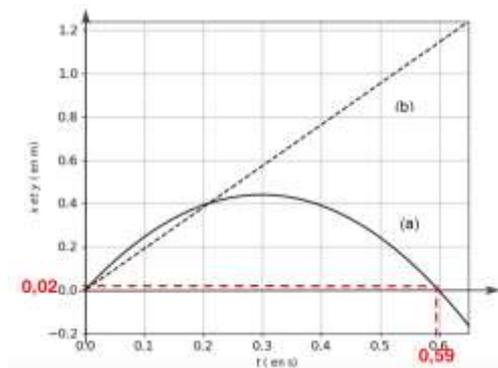
8.

« On estime que le centre de masse G se trouve à une hauteur voisine de 2 cm du fond de la bouteille lorsque celle-ci se pose sur la table. »

Soit  $y(t) = 0,02$  m

1<sup>ère</sup> méthode : graphique

$t = 0,59$ s



2<sup>nd</sup> méthode : analytique

$$y(t) = -\frac{1}{2}gt^2 + v_0 \sin(\alpha) \times t$$

$$0,02 = -\frac{1}{2}9,81 \times t^2 + 3,6 \times \sin(59) \times t$$

$$0,02 = -4,9 \times t^2 + 3,1 \times t$$

$$4,9 \times t^2 - 3 \times t - 0,02 = 0$$

$$\Delta = b^2 - 4ac$$

$$\Delta = (-3)^2 - 4 \times 4,9 \times -0,02$$

$$\Delta = 9,0$$

$$t_1 = \frac{-b + \sqrt{\Delta}}{2a}$$

$$t_2 = \frac{-b - \sqrt{\Delta}}{2a}$$

$$t_1 = \frac{3 + \sqrt{9}}{2 \times 4,9}$$

$$t_2 = \frac{3,1 - \sqrt{10}}{2 \times 4,9}$$

$$t_1 = 0,6 \text{ s}$$

$$t_2 = 0 \text{ s}$$

Or  $t=0$ s correspond au moment du lancé. Soit  $t=0,6$ s lorsque la bouteille se pose sur la table.

**9.**

Explications permettant de rendre compte de l'écart entre cette durée réelle et la durée obtenue par la modélisation :

- Nous n'avons pas pris en compte les forces de frottements
- Nous n'avons pas pris en compte les mouvements de l'eau dans la bouteille

**10.**

Distance à laquelle la bouteille tombe sur la table par rapport à l'origine du repère :

- Trouvons  $x$  pour  $t=0,6s$  (valeur trouvée analytiquement)

$$x(t) = v_0 \cos(\alpha) \times t$$

$$x_{(t=0,6)} = 3,6 \times \cos(59) \times 0,6$$

$$x_{(t=0,6)} = 1,1 \text{ m}$$

- Trouvons  $x$   $t=0,5s$  (valeur mesurée expérimentalement).

$$x(t) = v_0 \cos(\alpha) \times t$$

$$x_{(t=0,6)} = 3,6 \times \cos(59) \times 0,5$$

$$x_{(t=0,6)} = 0,93 \text{ m}$$